

**Motore tubolare con finecorsa radio specifico per:**  
tende a caduta bracci laterali, tende a bracci  
(in modalità manuale) e tende a bracci con  
cassonetto (modalità semi automatica).



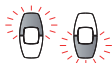
## ACCOPPIAMENTO DEL TELECOMANDO AL MOTORE

- 1** Premere contemporaneamente i tasti di salita (ALTO) e discesa (BASSO) ed attendere il feedback



## REGOLAZIONE DEL SENSO DI ROTAZIONE DEL MOTORE

- 2** Verificare il senso di rotazione



- 2a** Se il senso di rotazione è corretto, premere contemporaneamente i tasti di salita e discesa e attendere il feedback del motore



Se la direzione è sbagliata invertire il senso di rotazione premendo il tasto STOP per 2 sec fino al feedback del motore



- 2b** Verificare di nuovo il senso di rotazione



Confermare il senso di rotazione premendo contemporaneamente i tasti di salita e discesa fino al feedback del motore



**ATTENZIONE:** se non si conferma la direzione di rotazione, non sarà possibile effettuare i successivi passi di programmazione

## REGOLAZIONE DEI PUNTI DI ARRESTO DEL MOTORE

**ATTENZIONE:** attenersi scrupolosamente alla procedura, il punto di arresto **ALTO** avviene automaticamente

**3** Raggiungere il punto di arresto **BASSO**



**4** Confermare il punto di arresto **BASSO** mantenendo premuto il pulsante fino all'emissione del feedback



**Fine della programmazione**

**RESET**

**Togliere e poi ridare tensione**



**FEEDBACK DEL MOTORE**  
IL MOTORE  
NON È PROGRAMMATO

**Effettuare la procedura  
di programmazione**



**NESSUN FEEDBACK DEL MOTORE**  
IL MOTORE  
È GIÀ PROGRAMMATO

**Cancellare  
la programmazione:**

- a) Interrompere l'alimentazione  
per 5 sec
- b) Ridare tensione



**Premere  
contemporaneamente  
i tre tasti  
Feedback del motore**

**Premere per 7 sec  
fino ad ottenere  
2 Feedback**



## PUNTO DI ARRESTO INTERMEDIO

- 1 MEMORIZZAZIONE:** Raggiungere il punto desiderato e confermare la posizione premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore



- 2 MODIFICA:** Raggiungere il nuovo punto intermedio e confermare la posizione premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore



- 3 CANCELLAZIONE:** Raggiungere il punto intermedio memorizzato e cancellarlo premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore



## MODIFICA DEL PUNTO DI ARRESTO BASSO

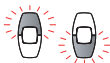
- 1** Raggiungere il punto di arresto basso da modificare



- 2** Premere contemporaneamente i tasti di salita (ALTO) e discesa (BASSO) ed attendere il feedback \*



- 3** Raggiungere il nuovo punto di arresto



- 4** Confermare il nuovo punto di arresto premendo il tasto STOP fino al feedback del motore



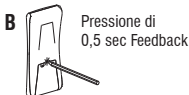
\* Funzionamento a uomo presente fino alla memorizzazione del nuovo punto di arresto. È presente un time out di 10 sec; se durante tale tempo non viene effettuata nessuna azione si esce dalla procedura senza nessuna modifica del punto precedentemente impostato.

## AGGIUNTA DI UN TELECOMANDO

**Telecomando  
già programmato**



**Telecomando  
da programmare**



## ELIMINAZIONE DI UN TELECOMANDO

**Telecomando  
già programmato  
(da conservare)**



**Telecomando  
già programmato  
(da eliminare)**

