

asa
TAILORMADE IN ITALY

MARCONI K7

RADIO RTW

Motore tubolare con finecorsa radio specifico per:
tende a caduta bracci laterali, tende a bracci
(in modalità manuale) e tende a bracci con
cassonetto (modalità semi automatica).



asa
TAILORMADE IN ITALY

PROGRAMMAZIONE

ACCOUPLAMENTO DEL TELECOMANDO AL MOTORE

- 1** Premere contemporaneamente i tasti di salita (ALTO) e discesa (BASSO) ed attendere il feedback



REGOLAZIONE DEL SENSO DI ROTAZIONE DEL MOTORE

- 2** Verificare il senso di rotazione



- 2a** Se il senso di rotazione è corretto, premere contemporaneamente i tasti di salita e discesa e attendere il feedback del motore



Se la direzione è sbagliata invertire il senso di rotazione premendo il tasto STOP per 2 sec fino al feedback del motore



- 2b** Verificare di nuovo il senso di rotazione



Confermare il senso di rotazione premendo contemporaneamente i tasti di salita e discesa fino al feedback del motore



ATTENZIONE: se non si conferma la direzione di rotazione, non sarà possibile effettuare i successivi passi di programmazione

REGOLAZIONE DEI PUNTI DI ARRESTO DEL MOTORE

ATTENZIONE: attenersi scrupolosamente alla procedura, il punto di arresto **ALTO** avviene automaticamente

3 Raggiungere il punto di arresto **BASSO**



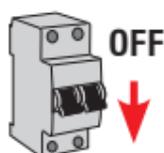
4 Confermare il punto di arresto **BASSO** mantenendo premuto il pulsante fino all'emissione del feedback



Fine della programmazione

RESET

Togliere e poi ridare tensione



FEEDBACK DEL MOTORE
IL MOTORE
NON È PROGRAMMATO

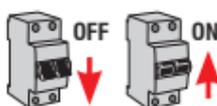
NESSUN FEEDBACK DEL MOTORE
IL MOTORE
È GIÀ PROGRAMMATO

Effettuare la procedura
di programmazione



**Cancellare
la programmazione:**

- Interrompere l'alimentazione per 5 sec
- Ridare tensione



Premere contemporaneamente
i tre tasti
Feedback del motore



Premere per 7 sec
fino ad ottenere
2 Feedback

PUNTO DI ARRESTO INTERMEDIO

- 1 MEMORIZZAZIONE:** Raggiungere il punto desiderato e confermare la posizione premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore



- 2 MODIFICA:** Raggiungere il nuovo punto intermedio e confermare la posizione premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore



- 3 CANCELLAZIONE:** Raggiungere il punto intermedio memorizzato e cancellarlo premendo contemporaneamente i tasti di salita e stop per 5 sec fino al feedback del motore



MODIFICA DEL PUNTO DI ARRESTO BASSO

- 1** Raggiungere il punto di arresto basso da modificare



- 2** Premere contemporaneamente i tasti di salita (ALTO) e discesa (BASSO) ed attendere il feedback *



- 3** Raggiungere il nuovo punto di arresto



- 4** Confermare il nuovo punto di arresto premendo il tasto STOP fino al feedback del motore



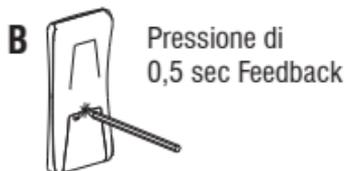
* Funzionamento a uomo presente fino alla memorizzazione del nuovo punto di arresto. È presente un time out di 10 sec; se durante tale tempo non viene effettuata nessuna azione si esce dalla procedura senza nessuna modifica del punto precedentemente impostato.

AGGIUNTA DI UN TELECOMANDO

**Telecomando
già programmato**



**Telecomando
da programmare**



ELIMINAZIONE DI UN TELECOMANDO

**Telecomando
già programmato
(da conservare)**



**Telecomando
già programmato
(da eliminare)**

